

## 6. 2変数1階線形常微分方程式

### 6.1. 2変数1階線形同次微分方程式.

$\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$  について、線形の微分方程式  $\frac{d\vec{x}}{dt} = A\vec{x}$ , すなわち

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \text{ あるいは } \begin{cases} \frac{dx_1}{dt} = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 \\ \frac{dx_2}{dt} = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 \end{cases} \text{ を考える。}$$

微分方程式を簡単にするために平面上の線形な座標変換を考える。2行2列の行列  $P = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix}$  により、 $\vec{x} = P\vec{y}$ 、つまり、 $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$  で  $\det P = p_{11}p_{22} - p_{21}p_{12} \neq 0$  とする。 $P$  は一定の行列と考えているので、 $\frac{d\vec{x}}{dt} = P\frac{d\vec{y}}{dt}$ . 従って、微分方程式は、 $P\frac{d\vec{y}}{dt} = AP\vec{y}$  と変形される。 $P$  の逆行列  $P^{-1}$  を用いて正規形に書き直せば、 $\frac{d\vec{y}}{dt} = P^{-1}AP\vec{y}$  となる。

問題は、 $P^{-1}AP$  を簡単にするることである。

この問題は、行列  $A$  の固有値を考えることで、いくつかの場合に分かれる。

固有値とは、固有多項式

$$\det(\lambda I - A) = \det \begin{pmatrix} \lambda - a_{11} & -a_{12} \\ -a_{21} & \lambda - a_{22} \end{pmatrix} = (\lambda - a_{11})(\lambda - a_{22}) - a_{12}a_{21}$$

の解のことである。これは、実数係数の2次方程式であるから、固有値の可能性としては、異なる2つの実数、1つの実数、共役複素数の3通りがある。

(1)  $A$  の固有値が異なる2つの実数  $\lambda_1, \lambda_2$  の場合。

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 - a_{11} & -a_{12} \\ -a_{21} & \lambda_1 - a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

となる0ではないベクトル(固有ベクトル)  $\begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix}$  が存在する。関係式を書き換えると

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} = \lambda_1 \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix}$$

である。 $\lambda_2$  に対する固有ベクトルを  $\begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix}$  とすると、

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix} = \lambda_2 \begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix}$$

である。これらの式は

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$$

とまとめられる。従って  $P = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix}$  により、 $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$  となる。

微分方程式は、 $\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$ 、すなわち  $\begin{cases} \frac{dy_1}{dt} = \lambda_1 y_1 \\ \frac{dy_2}{dt} = \lambda_2 y_2 \end{cases}$  となる。従っ

て、一般解は  $\begin{cases} y_1(t) = C_1 e^{\lambda_1 t} \\ y_2(t) = C_2 e^{\lambda_2 t} \end{cases}$  となる。  $t = 0$  で  $\begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix}$  を通る解は、  $y_1 y_2$  座標で

$$\begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\lambda_1 t} & 0 \\ 0 & e^{\lambda_2 t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix} \text{ となる。}$$

$x_1 x_2$  座標では、

$$\begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_{11} C_1 e^{\lambda_1 t} + p_{12} C_2 e^{\lambda_2 t} \\ p_{21} C_1 e^{\lambda_1 t} + p_{22} C_2 e^{\lambda_2 t} \end{pmatrix}$$

が一般解である。  $t = 0$  で  $\begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$  を通る解は、  $\begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$  だから、

$$\begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\lambda_1 t} & 0 \\ 0 & e^{\lambda_2 t} \end{pmatrix} P^{-1} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}、\text{ 従って } \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} e^{\lambda_1 t} & 0 \\ 0 & e^{\lambda_2 t} \end{pmatrix} P^{-1} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$$

となる。

例。  $\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & -6 \\ 3 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

$A = \begin{pmatrix} 4 & -6 \\ 3 & -5 \end{pmatrix}$  について、固有多項式は

$$\det \begin{pmatrix} \lambda - 4 & 6 \\ -3 & \lambda + 5 \end{pmatrix} = (\lambda - 4)(\lambda + 5) + 6 \cdot 3 = \lambda^2 + \lambda - 2 = (\lambda - 1)(\lambda + 2)$$

固有値 1 に対する固有ベクトルは  $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ 、固有値 -2 に対する固有ベクトルは  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ 。

従って、 $A \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$  である。 $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$  とおくと、

$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$ 。  $t = 0$  のときに  $\begin{pmatrix} y_1(0) \\ y_2(0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix}$  となる解は

$$\begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^t & 0 \\ 0 & e^{-2t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix} \text{ とすると、}$$

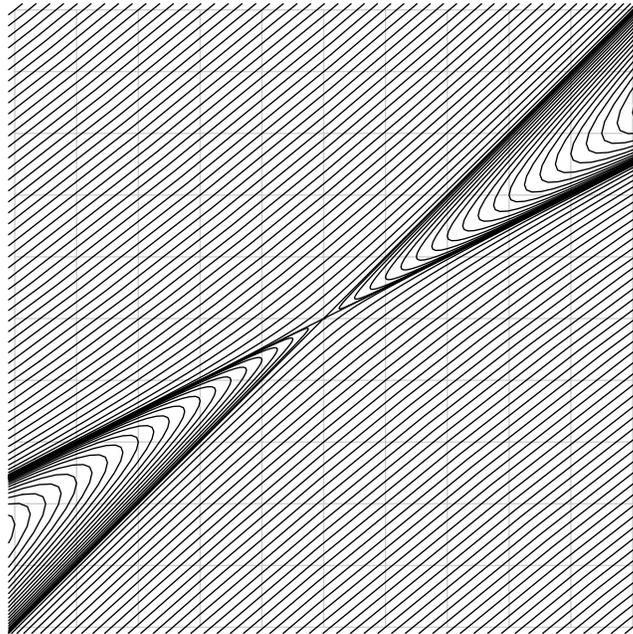
$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^t & 0 \\ 0 & e^{-2t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2e^t & e^{-2t} \\ e^t & e^{-2t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2e^t - e^{-2t} & -2e^t + 2e^{-2t} \\ e^t - e^{-2t} & -e^t + 2e^{-2t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

一般解を求めるだけならば、次のように考えてよい。それぞれの固有ベクトル方向について次のようになっている。 $y_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  について、 $\frac{dy_1}{dt} = y_1$  だから、 $y_1 = C_1 e^t$ 。

$y_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  について、 $\frac{dy_2}{dt} = -2y_2$  だから、 $y_2 = C_2 e^{-2t}$ 。従って、一般解は

$$\begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix} = C_1 e^t \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} + C_2 e^{-2t} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

のように書かれる。



(2)  $A$  の固有値が共役複素数  $\lambda, \bar{\lambda}$  の場合。

$\mu, \nu$  を実数として  $\lambda = \mu + i\nu$  とするとき、まず  $A$  が行列  $\begin{pmatrix} \mu & -\nu \\ \nu & \mu \end{pmatrix}$  の場合を考える。この  $A$  の固有多項式は  $\lambda^2 - 2\mu\lambda + \mu^2 + \nu^2 = 0$  で固有値は  $\lambda = \mu + i\nu, \bar{\lambda} = \mu - i\nu$  である。

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mu & -\nu \\ \nu & \mu \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

複素数  $y_1 + iy_2$  を考えると、

$$\frac{d(y_1 + iy_2)}{dt} = \frac{dy_1}{dt} + i \frac{dy_2}{dt} = \mu y_1 - \nu y_2 + i(\nu y_1 + \mu y_2) = (\mu + i\nu)(y_1 + iy_2)$$

を満たす。  $\frac{dz}{dt} = \lambda z$  の解は、  $e^{\lambda t} z^0$  であったが、この  $e^{\lambda t}$  のテーラー展開

$$e^{\lambda t} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} (\lambda t)^n$$

は、複素数  $\lambda$  に対しても収束しており、  $\frac{d}{dt} e^{\lambda t} z^0 = \lambda e^{\lambda t} z^0$  は、複素数  $\lambda, z^0$  に対しても成立している。

$$\begin{aligned} y_1 + iy_2 &= e^{(\mu + i\nu)t} (y_1^0 + iy_2^0) = e^{\mu t} e^{i\nu t} (y_1^0 + iy_2^0) \\ &= e^{\mu t} (\cos \nu t + i \sin \nu t) (y_1^0 + iy_2^0) \end{aligned}$$

すなわち、

$$\begin{aligned} y_1 &= e^{\mu t} (y_1^0 \cos \nu t - y_2^0 \sin \nu t) \\ y_2 &= e^{\mu t} (y_1^0 \sin \nu t + y_2^0 \cos \nu t) \end{aligned}$$

となる。あるいは、

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\mu t} \cos \nu t & -e^{\mu t} \sin \nu t \\ e^{\mu t} \sin \nu t & e^{\mu t} \cos \nu t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix}$$

と書かれる。

一般の  $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$  に対して、固有多項式が、 $\lambda^2 - 2\mu\lambda + \mu^2 + \nu^2 = 0$  ( $\nu \neq 0$ ) となっているとする。

ハミルトン・ケイレイの定理から、次が成立する。

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}^2 - 2\mu \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} + (\mu^2 + \nu^2) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 0$$

$\begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix}$  として任意のベクトルをとる。

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mu & -\nu \\ \nu & \mu \end{pmatrix}$$

となる  $\begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix}$  を探しているのだから、 $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} = \mu \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} + \nu \begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix}$  を満たす  $\begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix}$  をとる。すなわち、 $\begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix} = \frac{1}{\nu} \left\{ \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} - \mu \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} \right\}$  とおく。このとき、

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix} &= \frac{1}{\nu} \left\{ \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}^2 \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} - \mu \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} \right\} \\ &= \frac{1}{\nu} \left\{ \left( 2\mu \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} - (\mu^2 + \nu^2) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} - \mu \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} \right\} \\ &= -\nu \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} + \frac{\mu}{\nu} \left\{ \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} - \mu \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} \right\} = -\nu \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

こうして得られた  $P = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix}$  により、 $P^{-1} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} P = \begin{pmatrix} \mu & -\nu \\ \nu & \mu \end{pmatrix}$  となり、 $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$  とおくと、 $\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$  についての微分方程式は

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mu & -\nu \\ \nu & \mu \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

となる。この微分方程式の解は

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\mu t} \cos \nu t & -e^{\mu t} \sin \nu t \\ e^{\mu t} \sin \nu t & e^{\mu t} \cos \nu t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix}$$

である。 $x_1 x_2$  座標では

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} e^{\mu t} \cos \nu t & -e^{\mu t} \sin \nu t \\ e^{\mu t} \sin \nu t & e^{\mu t} \cos \nu t \end{pmatrix} P^{-1} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$$

となる。

例。  $\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & -13 \\ 2 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

$A = \begin{pmatrix} -3 & -13 \\ 2 & 7 \end{pmatrix}$  について、固有多項式は

$$\det \begin{pmatrix} \lambda + 3 & 13 \\ -2 & \lambda - 7 \end{pmatrix} = (\lambda + 3)(\lambda - 7) + 2 \cdot 13 = \lambda^2 - 4\lambda + 5 = (\lambda - 2 - i)(\lambda - 2 + i)$$

となる。 $\begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  として、

$$\begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix} = \frac{1}{1} \left\{ \begin{pmatrix} -3 & -13 \\ 2 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \begin{pmatrix} -5 \\ 2 \end{pmatrix}$$

とおくと

$$\begin{pmatrix} -3 & -13 \\ 2 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -5 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -5 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -5 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \text{とおくと、} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{2t} \cos t & -e^{2t} \sin t \\ e^{2t} \sin t & e^{2t} \cos t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -5 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{2t} \cos t & -e^{2t} \sin t \\ e^{2t} \sin t & e^{2t} \cos t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \frac{5}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$$

すなわち、

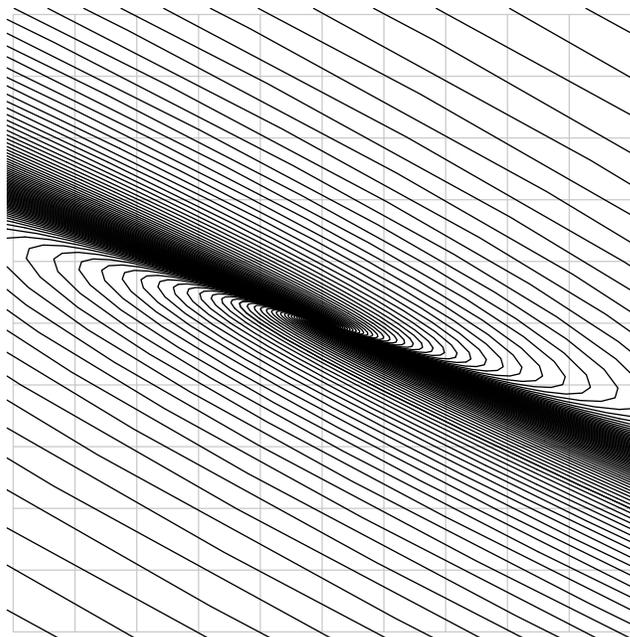
$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{2t} \cos t - 5e^{2t} \sin t & -13e^{2t} \sin t \\ 2e^{2t} \sin t & e^{2t} \cos t + 5e^{2t} \sin t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$$

$\lambda = 2 + i$  に対する固有ベクトルは、 $\lambda I - A = \begin{pmatrix} 5 + i & 13 \\ -2 & -5 + i \end{pmatrix}$  だから、 $\begin{pmatrix} 5 - i \\ -2 \end{pmatrix}$ ,

$\lambda = 2 - i$  に対する固有ベクトルは、 $\lambda I - A = \begin{pmatrix} 5 - i & 13 \\ -2 & -5 - i \end{pmatrix}$  だから、 $\begin{pmatrix} 5 + i \\ -2 \end{pmatrix}$

を得る。一般解は

$$C_1 e^{(2+i)t} \begin{pmatrix} 5 - i \\ -2 \end{pmatrix} + C_2 e^{(2-i)t} \begin{pmatrix} 5 + i \\ -2 \end{pmatrix}$$



(3)  $A$  の固有値が 1 つの実数  $\lambda$  の場合。

固有ベクトルを  $\begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix}$  とすると、

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix}$$

をみたま。ここで、 $\det \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} \neq 0$  となるように、 $\begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix}$  をとると、 $\begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix}$ 、 $\begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix}$  は基底となるから)

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix} = b \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix}$$

をみたま  $b, c$  がある。

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda & b \\ 0 & c \end{pmatrix}$$

$A$  と  $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \lambda & b \\ 0 & c \end{pmatrix}$  の固有多項式は一致する。

$$\begin{aligned} \det(\lambda I - P^{-1}AP) &= \det(\lambda P^{-1}P - P^{-1}AP) = \det(P^{-1}(\lambda I - A)P) \\ &= \det P^{-1} \det(\lambda I - A) \det P = \det(\lambda I - A) \end{aligned}$$

$\begin{pmatrix} \lambda & b \\ 0 & c \end{pmatrix}$  の固有値は  $\lambda, c$  であるから、固有値が 1 つの実数  $\lambda$  の場合は  $c = \lambda$  である。

$b = 0$  ならばスカラー行列で、 $A = \lambda I$  であったことになり、 $\begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\lambda t} & 0 \\ 0 & e^{\lambda t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$  となる。

$b \neq 0$  とする。固有ベクトル  $\begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix}$  を  $b \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix}$  に取り替えると、

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_{11} \\ p_{21} \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} p_{12} \\ p_{22} \end{pmatrix}$$

となる ( $b = 1$  にとることができる) から、この新しい  $\begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix}$  で  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} =$

$\begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$  と座標変換すると微分方程式は、 $y_1, y_2$  座標で

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

となるが、これは  $y_2$  については解ける形である。 $y_2(t) = e^{\lambda t} y_2^0$  となるが、このとき、 $y_1$  についての方程式は線形非同次方程式である。

$$\frac{dy_1}{dt} = \lambda y_1 + y_2(t) = \lambda y_1 + e^{\lambda t} y_2^0$$

このような方程式の解は、定数変化法により、 $y_1(t) = C(t)e^{\lambda t}$  の形で求められるのであった。これを代入すると

$$\frac{dC}{dt} e^{\lambda t} + \lambda C(t) e^{\lambda t} = \lambda C(t) e^{\lambda t} + e^{\lambda t} y_2^0$$

すなわち、 $\frac{dC}{dt} = y_2^0$  だから、 $C(t) = y_2^0 t + y_1^0$  となる。従って、

$$\begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\lambda t}(y_2^0 t + y_1^0) \\ e^{\lambda t} y_2^0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\lambda t} & e^{\lambda t} t \\ 0 & e^{\lambda t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix}$$

$x_1, x_2$  座標では

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} e^{\lambda t} & e^{\lambda t} t \\ 0 & e^{\lambda t} \end{pmatrix} P^{-1} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$$

となる。

$$\text{例。} \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 & 9 \\ -4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} -7 & 9 \\ -4 & 5 \end{pmatrix} \text{ について、固有多項式は}$$

$$\det \begin{pmatrix} \lambda + 7 & -9 \\ 4 & \lambda - 5 \end{pmatrix} = (\lambda + 7)(\lambda - 5) + 9 \cdot 4 = \lambda^2 + 2\lambda + 1 = (\lambda + 1)^2$$

となる。固有値  $-1$  に対する固有ベクトルは、 $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$  である。これと線形独立 (1 次独立) なベクトル、例えば、 $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  をとると、 $A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 \\ -4 \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  を得る。ここで、 $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$  を  $\begin{pmatrix} -6 \\ -4 \end{pmatrix}$  にとりかえて、

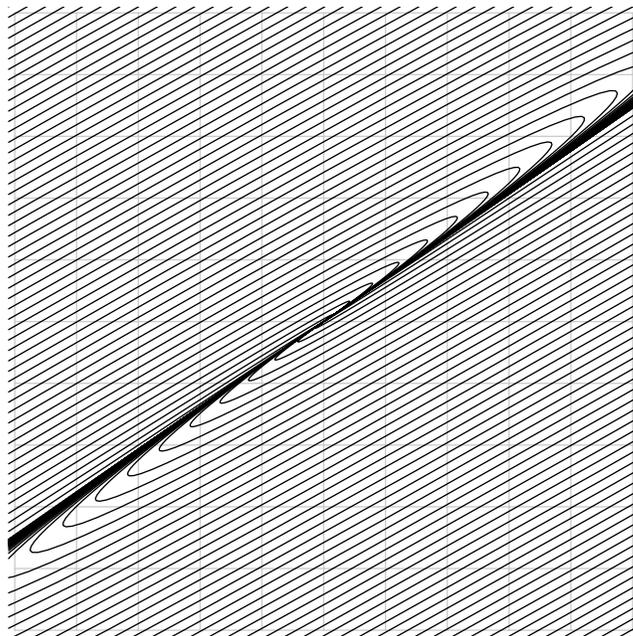
$$\begin{pmatrix} -7 & 9 \\ -4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -6 & 1 \\ -4 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 & 1 \\ -4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

を得る。 $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 & 1 \\ -4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$  とおくと、 $\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{-t} & e^{-t} \\ 0 & e^{-t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 & 1 \\ -4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{-t} & e^{-t} \\ 0 & e^{-t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -\frac{1}{4} \\ 1 & -\frac{3}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$$

すなわち、

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6e^{-t}t + e^{-t} & 9e^{-t}t \\ -4e^{-t}t & 6e^{-t}t + e^{-t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$$



6.2. 2変数1階線形同次微分方程式のまとめ. 2変数1階線形同次微分方程式  $\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$  に対しては、 $P = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{pmatrix}$  を  $A$  に対してうまくとれば、 $P^{-1}AP$  が、 $\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} \mu & -\nu \\ \nu & \mu \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix}$  のように書かれる。そこで、 $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$  と座標変換すると、 $\begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{pmatrix}$  は、 $\begin{pmatrix} e^{\lambda_1 t} & 0 \\ 0 & e^{\lambda_2 t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} e^{\mu t} \cos \nu t & -e^{\mu t} \sin \nu t \\ e^{\mu t} \sin \nu t & e^{\mu t} \cos \nu t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} e^{\lambda t} & e^{\lambda t} t \\ 0 & e^{\lambda t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1^0 \\ y_2^0 \end{pmatrix}$  のように計算される。さらに、 $\begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{pmatrix}$  は、 $P \begin{pmatrix} e^{\lambda_1 t} & 0 \\ 0 & e^{\lambda_2 t} \end{pmatrix} P^{-1} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$ ,  $P \begin{pmatrix} e^{\mu t} \cos \nu t & -e^{\mu t} \sin \nu t \\ e^{\mu t} \sin \nu t & e^{\mu t} \cos \nu t \end{pmatrix} P^{-1} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$ ,  $P \begin{pmatrix} e^{\lambda t} & e^{\lambda t} t \\ 0 & e^{\lambda t} \end{pmatrix} P^{-1} \begin{pmatrix} x_1^0 \\ x_2^0 \end{pmatrix}$  のように計算される。

このことから、2変数1階線形同次微分方程式の解の性質として、次のことがわかる。

- 解の定数倍、2つの解の和は解である。(解全体はベクトル空間になる。)
- 解は、初期値  $\vec{x}^0$  により一意的に定まり、初期値ついて線形である。(解の空間の次元は2である。)
- 解に現れる関数は、 $A$  の固有方程式の固有値によりわかる。

このうちの最初の2つの性質は、方程式を解かなくてもわかることである。