

12. 部分多様体の曲率

\mathbf{R}^3 内の曲面

$\mathbf{p}(u^1, u^2)$ を曲面 S のパラメータ表示とする. \mathbf{n} を単位法線ベクトルとして

$$\frac{\partial^2 \mathbf{p}}{\partial u^i \partial u^j} = \sum_k \Gamma_{ij}^k \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u^k} + h_{ij} \mathbf{n}$$

とおくと, Γ_{ij}^k は Riemann 接続を定める. 法線方向の成分 h_{ij} を第 2 基本形式という. Riemann 曲率との関係は

$$R_{1212} = -(h_{11}h_{22} - h_{12}^2)$$

で与えられる. Gauss 曲率 κ の定義は

$$\kappa = \frac{h_{11}h_{22} - h_{12}^2}{g_{11}g_{22} - g_{12}^2}$$

であるから, Gauss 曲率は Riemann 計量によって完全に決まることが分かる.

部分多様体の接続

$M \subset \mathbf{R}^{n+k}$ を n 次元部分多様体とし, 接バンドル TM と法バンドル $T^\perp M$ を考える. X を M 上のベクトル場として, これを M から \mathbf{R}^{n+k} への写像とみなす. このとき, 接バンドルと法バンドルの直和分解にしたがって

$$dX = DX + A_X$$

と表すと, D は M の Riemann 接続を定める. $A : TM \times TM \rightarrow T^\perp M$ を $A(X, Y) = A_X(Y)$ で定める. A を M の第 2 基本形式という. このとき, 接続 D の曲率と第 2 基本形式について次が成立する.

定理 (Gauss の方程式) M 上のベクトル場 X, Y, Z, W について

$$\begin{aligned} & \langle R(X, Y)Z, W \rangle \\ &= \langle A(Z, X), A(W, Y) \rangle + \langle A(Z, Y), A(W, X) \rangle \end{aligned}$$

が成り立つ.

超曲面の曲率

$k = 1$ の場合, M の局所座標を (x^1, \dots, x^n) , 単位法線ベクトルを \mathbf{n} として

$$A\left(\frac{\partial}{\partial x^i}, \frac{\partial}{\partial x^j}\right) = h_{ij}\mathbf{n}$$

とおく. Gauss の方程式より Riemann 曲率との関係は

$$R_{ijkl} = -(h_{ik}h_{jl} - h_{il}h_{jk})$$

となる. 行列 $H = (h_{ij})$ の固有値 $\kappa_1, \dots, \kappa_n$ を超曲面 M の主曲率とよぶ.

曲面のガウス写像

\mathbf{R}^3 内に埋め込まれた曲面 M について, 正規直交枠を e_1, e_2 とし, その双対枠を θ_1, θ_2 とおく. Riemann 計量は $ds^2 = \theta_1^2 + \theta_2^2$ で与えられる. ここで, 法線ベクトル e_3 を $e_3 = e_1 \times e_2$ で定めて,

$$de_i = \sum_j \omega_{ij}e_j, \quad i, j = 1, 2, 3$$

構造方程式より

$$\begin{aligned} d\theta_1 &= \omega_{12} \wedge \theta_2 \\ d\theta_2 &= \omega_{21} \wedge \theta_1, \quad \omega_{12} + \omega_{21} = 0 \\ d\omega_{12} &= -\kappa \theta_1 \wedge \theta_2 = -\kappa dv \end{aligned}$$

となる. M の各点 x に対して, x のおける法線ベクトル e_3 の終点を対応させて得られる

$$G: M \longrightarrow S^2$$

を Gauss 写像とよぶ. 単位球面 S^2 の体積要素を $d\sigma$ とすると

$$G^*d\sigma = \kappa \theta_1 \wedge \theta_2$$

が成立する.