15 平面上の微分形式とベクトル場



図 14.3 問 14.5 と問 14.6 の直交曲線族. 焦点を共有する放物線あるいは楕円と双曲線 である.

この2つは2つの成分を持つ量として同じに見えるが、ベクトル場はそれの 生成するフローを考え、微分1形式に対しては、曲線に沿う線積分を考えると いう意味で、考えられてきた経緯が異なっている。この2つの量を区別して考 えることが、数学的な理論をはっきりさせるのに非常に重要であった。

2 つの成分を持つ量として (u(x,y), v(x,y))、 (f(x,y), g(x,y)) と書いてい ると区別できない。微分 1 形式に対しては、その起源を明らかにする f(x,y) dx + g(x,y) dy という書き方がある。ベクトル場 $\vec{p}(\vec{q}) = (u(x,y), v(x,y))$ には、次のように考えて、フローから生まれてきた ことを表す表記法 $u(x,y)\frac{\partial}{\partial x} + v(x,y)\frac{\partial}{\partial y}$ が用いられる。

ベクトル場の生成するフローを $\overrightarrow{q}(t;\overrightarrow{q_0})=(x(t;x_0,y_0),y(t;x_0,y_0))$ とする。もとのベクトル場との関係は

$$u(x_0, y_0) = \frac{\mathrm{d}\,x}{\mathrm{d}\,t}(0; x_0, y_0), \quad v(x_0, y_0) = \frac{\mathrm{d}\,y}{\mathrm{d}\,t}(0; x_0, y_0)$$

である。このベクトル場が生成するフローにより、各点 (x_0, y_0) を通るパラメー タ表示された曲線が定まっている。平面上の関数 F(x, y) のこの曲線に沿う変 化は $F(x(t; x_0, y_0), y(t; x_0, y_0))$ を微分して、次のように計算される。

$$= \frac{\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}F(x(t;x_0,y_0),y(t;x_0,y_0))}{\frac{\partial F}{\partial x}(x(t;x_0,y_0),y(t;x_0,y_0))\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t}(t;x_0,y_0)} + \frac{\frac{\partial F}{\partial y}(x(t;x_0,y_0),y(t;x_0,y_0))\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}t}(t;x_0,y_0)}{\mathrm{d}t}$$

この式のt = 0における値は

$$\frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0) \frac{\mathrm{d} x}{\mathrm{d} t}(0; x_0, y_0) + \frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0) \frac{\mathrm{d} y}{\mathrm{d} t}(0; x_0, y_0)$$
$$= \frac{\partial F}{\partial x}(x_0, y_0)u(x_0, y_0) + \frac{\partial F}{\partial y}(x_0, y_0)v(x_0, y_0)$$

である。これを、

$$\{u(x,y)\frac{\partial}{\partial x} + v(x,y)\frac{\partial}{\partial y}\}F(x,y)$$

の (x_0, y_0) における値とみる。

これがベクトル場がフローを起源にしているということを意識した $u(x,y)\frac{\partial}{\partial x} + v(x,y)\frac{\partial}{\partial y}$ という表記法の由来である。

このようにフローが定まるとフローによって移動したときの関数の変化をは かることができる。特に、あたりまえのようなことであるが、フローに沿って 移動したときの x 座標 (という関数)の変化率が u(x, y) であり、y 座標 (とい う関数)の変化率が v(x, y) である。

67

問 15.1. ベクトル場 $u(x,y)\frac{\partial}{\partial x} + v(x,y)\frac{\partial}{\partial y}$ が生成するフローを $\vec{q}(t;\vec{q_0})$ とする。正の関数h(x,y)について、 $h(x,y)u(x,y)\frac{\partial}{\partial x} + h(x,y)v(x,y)\frac{\partial}{\partial y}$ が生成するフローを $\vec{r}(t;\vec{q_0})$ とすると、 $\vec{r}(t;\vec{q_0})$ の軌道と $\vec{q}(t;\vec{q_0})$ の軌道はパラメータを除いて一致することを示せ。

さて、以上のことを踏まえた上で、平面上の微分1形式とベクトル場の間の 関係を考える。

微分 1 形式 f(x,y) dx + g(x,y) dy に対し、同じ係数を持つベクトル場 $f(x,y) \frac{\partial}{\partial x} + g(x,y) \frac{\partial}{\partial y}$ を考えると両者の定める曲線族は直交している。

特に、関数 F(x,y) の全微分 d $F = \frac{\partial F}{\partial x} dx + \frac{\partial F}{\partial y} dy$ に対して、ベクトル場 $\frac{\partial F}{\partial x} \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{\partial}{\partial y}$ は勾配ベクトル場と呼ばれ、グラフの傾斜が最大の方向を向 いている。 grad F は勾配ベクトル場を表すのが普通である。従って、全微分 dF が0 にならない点ではベクトル場に沿って、関数 F の値は増加する。

問 15.2. 全微分 d F が 0 にならない点でベクトル場

$$\frac{1}{\|\operatorname{grad} F\|^2}\operatorname{grad} F = \frac{1}{(\frac{\partial F}{\partial x})^2 + (\frac{\partial F}{\partial y})^2} \{\frac{\partial F}{\partial x}\frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y}\frac{\partial}{\partial y}\}$$

を考えると、このベクトル場の定める(フロー $\vec{q}(t;\vec{q_0})$ が定義されている限 リ、)フロー $\vec{q}(t;\vec{q_0})$ に沿って、F(x,y)の値はtだけ増加する、すなわち $F(\vec{q}(t;\vec{q_0})) = F(\vec{q_0}) + t$ を示せ。

例 15.3. 関数 $F(x,y) = -\frac{x^2}{2} + \frac{y^2}{2}$ を考える。勾配ベクトル場 grad $F = -x\frac{\partial}{\partial x} + y\frac{\partial}{\partial y}$ が生成するフローは $\begin{pmatrix} x(t;x_0,y_0)\\ y(t;x_0,y_0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x_0e^{-t}\\ y_0e^t \end{pmatrix}$ である。一方、

$$\frac{1}{\|\operatorname{grad} F\|^2}\operatorname{grad} F = -\frac{x}{x^2 + y^2}\frac{\partial}{\partial x} + \frac{y}{x^2 + y^2}\frac{\partial}{\partial y}$$

であって、このベクトル場の生成するフロー自体は書きにくい。上の問 15.2 を 使って考えると、 (x_0, y_0) を通る軌道は、パラメータを除いて grad F の軌道と 一致し、 $xy = x_0y_0$ 上にある。また時間 t の後には $-x^2 + y^2 = -x_0^2 + y_0^2 + 2t$ を満たすから、

$$x^{4} + (-x_{0}^{2} + y_{0}^{2} + 2t)x^{2} - x_{0}^{2}y_{0}^{2} = 0$$

をみたす。 $x_0 > 0, y_0 > 0$ とすると、

$$x = \sqrt{\frac{-(-x_0^2 + y_0^2 + 2t) + \sqrt{(-x_0^2 + y_0^2 + 2t)^2 + 4x_0^2 y_0^2}}{2}}{y} = \sqrt{\frac{(-x_0^2 + y_0^2 + 2t) + \sqrt{(-x_0^2 + y_0^2 + 2t)^2 + 4x_0^2 y_0^2}}{2}}{2}}$$

注意すべきことは、微分方程式は (0,0) では定義されていないこと、また、 $y_0 = 0$ の時の解は $-\infty < t < x_0^2$ でしか定義されていないことである。しかし、 $t \longrightarrow x_0^2$ の時に、解は (0,0) に近づく。

問 15.4. 関数
$$F(x,y)$$
 について、 $\operatorname{grad} F(0,0) = \overrightarrow{0}$ かつ $\operatorname{grad} F(x,y) = \overrightarrow{0}$ と

の2回微分の行列
$$\begin{pmatrix} \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} & \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y} \\ \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y} & \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} \end{pmatrix}$$
の固有値がともに負であるとする。この

とき、ベクトル場 grad F のすべての解曲線 $\vec{q}(t; \vec{q_0})$ は、 $t \to \infty$ の時、(0,0) に収束することを示せ。

15.2 ハミルトンベクトル場(7/15)

単振動の運動方程式を考えたときに、位置 x と速度 v について、常微分方程 式 $\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \begin{pmatrix} x \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -a & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ v \end{pmatrix}$ を考えた。(7ページ参照。)これを平面上のべ クトル場と見ると、 $v \frac{\partial}{\partial x} - ax \frac{\partial}{\partial v}$ と書かれる。エネルギーは $E = \frac{v^2}{2} + a \frac{x^2}{2}$ と いう (x, v) 平面上の関数である。E の全微分は dE = ax dx + v dv, 勾配ベク トル場は $ax \frac{\partial}{\partial x} + v \frac{\partial}{\partial v}$ のように書かれる。運動方程式の与えるベクトル場は、 勾配ベクトル場を xv 平面上の各点で -90° 回転して得られている。勾配ベク トル場は、等位線に直交していたから、運動方程式の与えるベクトル場の定め る積分曲線は、 Eの等位線にある。従って、運動でエネルギーが保存される。

この議論は次のように一般化される。平面上の関数 f(x,y) の勾配ベクト していうしょうに一般化される。平面上の頃奴 f(x,y) の内能ベクド ル場 $\frac{\partial f}{\partial x}\frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial y}\frac{\partial}{\partial y}$ は、f(x,y) の等位線に垂直な軌道を持つフローを定め る。しかし、平面上では、勾配ベクトル場を各点で –90° 回転したベクトル場 $\frac{\partial f}{\partial y}\frac{\partial}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial x}\frac{\partial}{\partial y}$ が考えられる。このベクトル場が生成するフローの軌道は、fの等位線上にある。

このベクトル場 $\frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} \epsilon f(x,y) \epsilon$ ハミルトン関数とするハミル

問 15.5. ハミルトンベクトル場が生成するフローは面積を保つことを示せ。

このように関数から得られる勾配ベクトル場を -90°回転して等位面の方向 のベクトル場を作る操作は、偶数次元で、座標が2つずつ対になっているとき に行うことができる。

たとえば、空間の座標 $\vec{q} = (x_1, x_2, x_3)$ と速度 $\vec{p} = (p_1, p_2, p_3)$ を合 わせると6次元の空間となるが、 x_1p_1, x_2p_2, x_3p_3 と対にするのが自然で、 $E(x_1, x_2, x_3, p_1, p_2, p_3)$ というハミルトン関数に対して、その勾配ベクトル場 $\sum_{i=1}^{3} \frac{\partial E}{\partial x_{i}} \frac{\partial}{\partial x_{i}} + \sum_{i=1}^{3} \frac{\partial E}{\partial p_{i}} \frac{\partial}{\partial p_{i}} \boldsymbol{\varepsilon}, \ \text{対になっている座標について} -90^{\circ} 回転して,$ ハミルトンベクトル場 $\sum_{i=1}^{3} \frac{\partial E}{\partial p_i} \frac{\partial}{\partial x_i} - \sum_{i=1}^{3} \frac{\partial E}{\partial x_i} \frac{\partial}{\partial p_i}$ を得る。

問 15.6. 惑星の運動について、 $\vec{q} = (x_1, x_2, x_3), \vec{p} = m \frac{\mathrm{d} q}{\mathrm{d} t} = (p_1, p_2, p_3)$ として、Eを書き表し、ハミルトンベクトル場を書き下せ。(8ページ参照。)

ハミルトンベクトル場が生成するフローが考えられるが、そのフローの軌道 がハミルトン関数の等位面上にあること、そのフローがその次元の体積を保つ ことが示される。

15.3 平面上のガウスの定理(7/15)

平面のいくつかの曲線で囲まれた領域 Dの境界を ∂D とする . ∂D に沿う外 向きの単位ベクトルを $\partial \vec{n}$ とし、 ∂D に沿う正の向きの長さのパラメータを s 70

次の定理を平面上のガウスの定理と呼ぶ。

定理 15.7 (平面上のガウスの定理). 平面上のベクトル場 $\vec{p}(\vec{q}) = (u(x,y),v(x,y))$ に対し、

$$\int_D \operatorname{div} \vec{p} \, \mathrm{d} x \, \mathrm{d} y = \int_{\partial D} \vec{p} \bullet \vec{n} \, \mathrm{d} s$$

証明。この証明には、グリーンの定理を用いる。微分1形式-v(x,y)dx + u(x,y)dyを考えると、グリーンの定理は、

$$\int_{\partial D} -v(x,y) \, \mathrm{d}\, x + u(x,y) \, \mathrm{d}\, y = \int_{D} \left(\frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial x} \right) \, \mathrm{d}\, x \, \mathrm{d}\, y$$
$$= \int_{D} \operatorname{div} \overrightarrow{p} \, \mathrm{d}\, x \, \mathrm{d}\, y$$

と書かれる。境界 ∂D では、(x(s), y(s)) の速度ベクトル $\left(\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}s}, \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}s}\right)$ は単位ベ クトルで、 $\vec{n} = \left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}s}, -\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}s}\right)$ となるから、 $\int_{\partial D} -v(x, y) \,\mathrm{d}x + u(x, y) \,\mathrm{d}y = \int_{\partial D} \left(-v(x, y)\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}s} + u(x, y)\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}s}\right) \mathrm{d}s$

これで、平面上のガウスの定理が証明された。

注意。平面上のベクトル場 $\vec{p}(\vec{q}) = (u(x,y), v(x,y))$ に対し、微分1形式 u(x,y) dx + v(x,y) dy を考えたとき、グリーンの定理

 $= \overrightarrow{p} \bullet \overrightarrow{n} \mathrm{d} s$

$$\int_{\partial D} u(x,y) \, \mathrm{d}\, x + v(x,y) \, \mathrm{d}\, y = \int_{D} \left(-\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \, \mathrm{d}\, x \, \mathrm{d}\, y$$

に現れる、 $-\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x}$ をベクトル場 \vec{p} のローテーションと呼び、 $\operatorname{rot} \vec{p}$ と書く。 ∂D を曲線として c(s)と表すとき、グリーンの定理は、

$$\int_{\partial D} \overrightarrow{p} \bullet \frac{\mathrm{d}c}{\mathrm{d}s} \,\mathrm{d}s = \int_{D} \operatorname{rot} \overrightarrow{p} \,\mathrm{d}x \,\mathrm{d}y$$

と書かれる。