

定常過程に対する MA ブートストラップ

藤本 智博 (広島大学)
井上 昭彦 (広島大学)
清水 亮 (オリックス生命)

$a \in \mathbb{R}^{q \times q}$ に対し, $\|a\| := \sup_{u \in \mathbb{R}^q, |u|=1} |au|$ をそのスペクトル・ノルムとする. $q \in \mathbb{N}$ とする. 平均 $\mu_X \in \mathbb{R}^q$ を持つ \mathbb{R}^q -値の定常過程 $\{X_t\}_{t \in \mathbb{Z}}$ は MA (∞) 表現

$$X_k - \mu_X = \sum_{j=-\infty}^k \psi_{k-j} \epsilon_j, \quad k \in \mathbb{Z} \quad (1)$$

により記述されるとする. ここで $\{\psi_k\}_{k=0}^{\infty}$ は $\mathbb{R}^{q \times q}$ -値の列で, 次を満たすとする: (A1) $\psi_0 = I_q$, (A2) $\sum_{j=0}^{\infty} j \|\psi_j\| < \infty$, (A3) $\Psi(z) := \sum_{j=0}^{\infty} z^j \psi_j$ は $\det \Psi(z) \neq 0$ ($z \in \mathbb{C}, |z| \leq 1$) を満たす. また, 次も仮定する:

(A4) $\{\epsilon_k\}_{k \in \mathbb{Z}}$ は \mathbb{R}^q -値の IID 確率ベクトル列で, $E[\|\epsilon_0\|^4] < \infty$, $E[\epsilon_0] = 0$ および $E[\epsilon_0 \epsilon_0^T] > 0$ を満たす.

X_1, \dots, X_n を $\{X_t\}$ からの標本とする. 経験自己共分散関数 $\{\hat{\gamma}(j)\}$ を次の様に定義する:

$$\hat{\gamma}(j) := \begin{cases} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n-j} (X_{k+j} - \bar{X}_n)(X_k - \bar{X}_n)^T, & j = 0, 1, \dots, n-1, \\ \frac{1}{n} \sum_{k=-j+1}^n (X_{k+j} - \bar{X}_n)(X_k - \bar{X}_n)^T, & j = -n+1, \dots, -1. \end{cases}$$

ここで $\bar{X}_n := \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n X_k$ は標本平均を表す.

我々の MA ブートストラップは, 次の 2 つのステップよりなる.

Step 1. このステップでは, 標本のサイズ n が増加するにつれて増加する 次数 $p(n)$ の MA (移動平均) 過程を $\{X_n\}$ にフィットさせて, ノイズの経験分布を求める.

$1 \ll n$ に対し, $(\hat{\phi}_{1,n}, \hat{\phi}_{2,n}, \dots, \hat{\phi}_{n,n})$ を次の経験 Yule-Walker 方程式の解とする:

$$\sum_{j=1}^n \hat{\phi}_{j,n} \hat{\gamma}(i-j) = \hat{\gamma}(i), \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

我々は $p(n)$ を, $p(n) \rightarrow \infty$ ($n \rightarrow \infty$) および $p(n) = o(n)$ ($n \rightarrow \infty$) が成り立つようにとる. 以下, 簡単のため, $p(n)$ を p と書く. 次のようにおく:

$$\hat{\psi}_{k,p} := \hat{v}_{k,p} \hat{v}_{0,p}^{-1}, \quad k = 0, \dots, p, \quad (2)$$

$$\hat{v}_{k,p} := \hat{\gamma}(k) - \sum_{j=1}^p \hat{\gamma}(k+j) \hat{\phi}_{j,p}^T, \quad k = 0, \dots, p. \quad (3)$$

まず, $\epsilon_k = 0$ ($k = 0, \dots, p-1$) とし,

$$\epsilon_k = X_k - \bar{X}_n - \sum_{l=1}^p \hat{\psi}_{l,p} \epsilon_{k-l}$$

から ϵ_k ($k = p + 1, \dots, n$) を求め,

$$\hat{\epsilon}_{k,p} = \epsilon_k, \quad k = p + 1, \dots, n$$

を定める。次に

$$\tilde{\epsilon}_{k,p} := \hat{\epsilon}_{k,p} - \frac{1}{n-p} \sum_{j=p+1}^n \hat{\epsilon}_{j,p}, \quad k = p + 1, \dots, n$$

と中心化し, $\{\tilde{\epsilon}_{k,p}\}_{k=p+1}^n$ の経験分布 $\frac{1}{n-p} \sum_{t=p+1}^n \delta_{\tilde{\epsilon}_{t,n}}$ の分布関数を $\hat{F}_{\epsilon,p}$ と表す。

Step 2. このステップでは, $\{X_t\}$ の MA (移動平均) 近似を用いて標本 X_1, \dots, X_n のリサンプリング $\{X_t^*\}$ を構成する。

$\{\tilde{\epsilon}_{t,n}\}$ のリサンプリング $\{\epsilon_t^*\}_{t \in \mathbb{Z}}$ を

$\{\epsilon_t^*\}$ は IID でかつ各 ϵ_t^* の分布は $\hat{F}_{\epsilon,n}$ に従う

ように取る。観測データ X_1, \dots, X_n のリサンプリング $\{X_t^*\}_{t \in \mathbb{Z}}$ を, 次の近似移動平均表現に従い構成する:

$$X_t^* = \bar{X}_n + \sum_{j=0}^p \hat{\psi}_{j,p} \epsilon_{t-j}^* \quad (t \in \mathbb{Z}). \quad (4)$$

上の MA ブートストラップの構成は, 標本 X_1, \dots, X_n による条件付確率 P^* を導く。我々は, P^* に関する量を * をつけて書く。

次のようにおく: $\hat{\psi}_{k,p} := 0$, $k \geq p + 1$ 。次は [1, Lemma 5.1] の類似物である。

Lemma 1. (A1)–(A4) および $p(n) = O((n/\log n)^{1/4})$ ($n \rightarrow \infty$) を仮定する。すると次を満たす確率変数 n_1 が存在する:

$$\sup_{n \geq n_1} \sum_{j=0}^{\infty} j \|\hat{\psi}_{j,p}\| < \infty \quad \text{almost surely.}$$

次の補題は [1, Lemma 5.2] の類似物である。

Lemma 2. (A1)–(A4) および $p(n) = O((n/\log n)^{1/2})$ ($n \rightarrow \infty$) を仮定する。すると, 次が成り立つ:

$$\sup_{0 \leq j < \infty} \|\hat{\psi}_{j,p} - \psi_j\| = o(1) \quad (n \rightarrow \infty) \quad \text{almost surely.}$$

これらのことから, 上の MA ブートストラップに対しては, [1] の AR ブートストラップの諸結果 (の多次元版) と同様のことが成り立つ。例えば, 次は [1, Lemma 5.5] の類似物である。

Theorem 3. (A1)–(A4) および $p(n) = O((n/\log n)^{1/4})$ ($n \rightarrow \infty$) を仮定する。すると次が成り立つ:

$$X_k^* \xrightarrow{d^*} X_k \quad \text{in prob.}$$

講演では, シミュレーション結果についても紹介する予定である。

参考文献

- [1] BÜHLMANN, P. (1997). Sieve bootstrap for time series. *Bernoulli* **3** 123–148.