

# 2009 年度第 4 学期 代数と幾何 追試験問題

7 月 27 日 (火) 13:30-15:30 (120 分) 齋藤 毅

- ・問題用紙 1 枚、解答用紙 2 枚、計算用紙 1 枚
- ・筆記用具、計時機能のみの時計 以外もちこめません。

$\mathbb{R}$  は実数体を表わす。

問題 1  $A = \begin{pmatrix} 6 & 6 & 3 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 3 & 3 & 3 \\ 1 & 0 & 9 & 9 & 7 & 8 \\ 8 & 9 & 0 & 0 & 3 & 3 \\ 7 & 7 & 1 & 0 & 7 & 7 \\ 0 & 0 & 6 & 7 & 1 & 1 \end{pmatrix} \in M_6(\mathbb{R})$  とし,  $x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $y_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^6$  とする。

$\mathbb{R}^6$  の部分空間  $V$  を,  $V = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_6 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^6 \mid \begin{array}{l} x_1 + x_2 + x_3 \\ + x_4 + x_5 + x_6 = 0 \end{array} \right\}$  で定め,  $V$  の自己準同形  $f$  を,

$f(x) = Ax$  で定める。自然数  $n > 0$  に対し,  $x_n = A^n x_0$  とおく。

- (1)  $x_0, x_1, x_2, x_3, y_0$  は  $V$  の基底であることを示せ。
- (2)  $V$  の自己準同形  $f$  の, 基底  $x_0, x_1, x_2, x_3, y_0$  に関する行列表示を求めよ。
- (3)  $f$  の最小多項式を求めよ。
- (4)  $f$  のジョルダン標準形  $J$  を 1 つ求めよ。
- (5) 6 行 5 列行列  $B \in M_{65}(\mathbb{R})$  で,  $AB = BJ$  かつ  $V = \{Bx \mid x \in \mathbb{R}^5\}$  をみたすものを 1 つ求めよ。

問題 2  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & 6 \end{pmatrix} \in M_{34}(\mathbb{R})$  とし,  $a = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$ ,  $b = Aa \in \mathbb{R}^3$  とおく。

$V = \mathbb{R}^4 / \mathbb{R}a$ ,  $W = \mathbb{R}^3 / \mathbb{R}b$  を商空間とし, 線形写像  $f: V \rightarrow W$  を  $f(\bar{x}) = \overline{Ax}$  で定める。  
 $e_1, e_2, e_3, e_4 \in \mathbb{R}^4$  と  $e'_1, e'_2, e'_3 \in \mathbb{R}^3$  で標準基底を表わし,  $x_i = \bar{e}_i \in V$  ( $i = 1, 2, 3, 4$ ),  $y_j = \bar{e}'_j \in W$  ( $j = 1, 2, 3$ ) とおく。

(1)  $x_1, x_2, x_3$  は  $V$  の基底であり,  $y_1, y_2$  は  $W$  の基底である。この基底に関する  $f: V \rightarrow W$  の行列表示を求めよ。

(2)  $V^*, W^*$  を  $V, W$  の双対空間とし,  $f_1, f_2, f_3 \in V^*$  を  $x_1, x_2, x_3$  の双対基底とする。 $\mathbb{R}^3$  の

線形形式  $g$  を,  $g \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = a - b - c$  で定め,  $\bar{g} \in W^*$  を  $g$  がひきおこす  $W$  の線形形式とする。 $f$

の双対写像  $f^*: W^* \rightarrow V^*$  による像  $f^*(\bar{g}) \in V^*$  を,  $f_1, f_2, f_3$  の線形結合として表わせ。

問題 3  $V = \mathbb{R}^n$  とし,  $e_1, \dots, e_n$  を  $V$  の標準基底,  $V^*$  を  $V$  の双対空間とする。双線形写像  $F: V \times V^* \rightarrow M_n(\mathbb{R})$  を, ベクトル  $x \in V$  と線形形式  $f \in V^*$  に対し,  $F(x, f) \in M_n(\mathbb{R})$  を  $f(e_1)x, \dots, f(e_n)x$  をならべて得られる行列とおくことで定める。

- (1) 双線形写像  $F$  が定める線形写像  $V \otimes V^* \rightarrow M_n(\mathbb{R})$  は, 同形であることを示せ。
- (2) 線形写像  $\text{Tr}: M_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$  との合成  $b = \text{Tr} \circ F$  として定まる双線形形式  $b: V \times V^* \rightarrow \mathbb{R}$  は, 非退化であることを示せ。

裏面の注意をもう一度よく読んでください

## 注意

答だけを書くのではなく、それが確かに答になっている理由もくわしく書いて下さい。答があっても、説明が不十分だと、減点されます。また、「明らか」という言葉は使わずに、説明して下さい。

命題などを適用するときには、その仮定がみたされていることを、明確にしてください。

なるべく、答案用紙の1枚めに問題1を、2枚めに問題2と3を解答してください。必要なら裏面も使って結構です。

$$\text{略解 1 (1) } x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, x_1 = \begin{pmatrix} 6 & 6 & 3 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 3 & 3 & 3 \\ 1 & 0 & 9 & 9 & 7 & 8 \\ 8 & 9 & 0 & 0 & 3 & 3 \\ 7 & 7 & 1 & 0 & 7 & 7 \\ 0 & 0 & 6 & 7 & 1 & 1 \end{pmatrix} x_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, x_2 = Ax_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix},$$

$$x_3 = Ax_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ より, } x_0, x_1, x_2, x_3, y_0 \text{ は } V \text{ の基底である.}$$

$$(2) Ax_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ -8 \\ 8 \\ 6 \\ -6 \end{pmatrix} = 3x_0 - 8x_1 + 6x_2, Ay_0 = \begin{pmatrix} 5 \\ -3 \\ -6 \\ 5 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = 3x_0 - 5x_1 + x_2 + x_3 + y_0 \text{ より, 求め}$$

$$\text{る行列表示は } \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 3 & 3 \\ 1 & 0 & 0 & -8 & -5 \\ 0 & 1 & 0 & 6 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ である.}$$

(3) (2) より,  $x_0$  によって生成される  $f$  安定部分空間  $W$  への  $f$  の制限の最小多項式は  $X^4 - 6X^2 + 8X - 3 = (X-1)(X^3 + X^2 - 5X + 3) = (X-1)^2(X^2 + 2X - 3) = (X-1)^3(X+3)$ .  $y_0$  によって生成される  $f$  安定部分空間  $W'$  への  $f$  の制限の最小多項式は  $(X-1)^2$  である.  $V = W + W'$  だから,  $f$  の最小多項式は  $X^4 - 6X^2 + 8X - 3 = (X-1)^3(X+3)$ .

$$(4) b_1 = (A-1)^2(A+3)x_0 = (A^3 + A^2 - 5A + 3)x_0 = x_3 + x_2 - 5x_1 + 3x_0 = (A-1)y_0 = \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ -6 \\ 5 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, b_2 = (A-1)(A+3)x_0 = (A^2 + 2A - 3)x_0 = x_2 + 2x_1 - 3x_0 = \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \\ 2 \\ -2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, b_3 =$$

$$(A+3)x_0 = x_1 + 3x_0 = \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, b_4 = b_2 - y_0 = \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ 2 \\ -2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, b_5 = (A-1)^3x_0 = x_3 - 3x_2 + 3x_1 -$$

$$x_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ -3 \\ -3 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ とおくと, } b_1, b_2, b_3, b_4, b_5 \text{ は } V \text{ の基底で, } b_1, b_2, b_3, b_4, b_5 \text{ に関する } f \text{ の行列表示は}$$

$$J = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} \text{である.}$$

$$(5) \quad B = \begin{pmatrix} 4 & -3 & 3 & -4 & 0 \\ -3 & 3 & -3 & 3 & 1 \\ -6 & 2 & 1 & 2 & 2 \\ 5 & -2 & -1 & -2 & -3 \\ 1 & 1 & 0 & 2 & -3 \\ -1 & -1 & 0 & -1 & 3 \end{pmatrix} \in M_{65}(\mathbb{R}) \text{を } b_1, b_2, b_3, b_4, b_5 \text{ をならべて得られる行列と}$$

すれば,  $AB = BJ$  である.

$$2 \quad (1) \quad b = Aa = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{だから, } f(x_1) = y_1, f(x_2) = -y_1, f(x_3) =$$

$-5y_1 - y_2$  である. よって, 求める行列表示は  $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -5 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$  である.

$$(2) \quad f^*(\bar{g})(x_1) = \bar{g}(f(x_1)) = \bar{g}(y_1) = g(e_1) = 1, f^*(\bar{g})(x_2) = \bar{g}(-y_1) = -1, f^*(\bar{g})(x_3) = \bar{g}(-5y_1 - y_2) = -4 \text{ だから, } f^*(\bar{g}) = f_1 - f_2 - 4f_3.$$

(別解)  $g_1, g_2 \in W^*$  を  $y_1, y_2$  の双対基底とすると,  $g_1, g_2$  と  $f_1, f_2, f_3$  に関する  $f^*$  の行列表示は,  ${}^tB = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \\ -5 & -1 \end{pmatrix}$  である.  $\bar{g} = g_1 - g_2$  だから,  $f^*(\bar{g}) = f_1 - f_2 - 4f_3$ .

3 (1)  $f_1, \dots, f_n$  を  $e_1, \dots, e_n$  の双対基底とする.  $F(e_i, f_j)$  は, 行列単位  $E_{ij}$  だから,  $F$  が定める線形写像  $V \otimes V^* \rightarrow M_n(\mathbb{R})$  は  $V \otimes V^*$  の基底  $e_i \otimes f_j$  を  $M_n(\mathbb{R})$  の基底  $E_{ij}$  にうつす.

(2) (1) より,  $b(e_i, f_j) = \text{Tr}(E_{ij})$  である. よって,  $e_1, \dots, e_n$  と  $f_1, \dots, f_n$  に関する  $b$  の行列表示は単位行列である.