

問1. 以下の行列 A について, A^m , $m \in \mathbb{Z}$ を求めよ. ただし, A が n 次であれば $A^0 = I_n$ とし, また, A^m , $m < 0$ は行列が正則なときのみ $A^m = (A^{-1})^{-m}$ として定める.

$$1) \begin{pmatrix} 8 & 2 & 10 \\ -10 & -2 & -14 \\ -3 & -1 & -3 \end{pmatrix} \quad 2) \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 3 & 0 & -2 \\ -6 & 4 & 6 \end{pmatrix} \quad 3) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

問2. $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ を n 次元計量実線型空間, $\mathcal{E} = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ を V の基底, X を \mathcal{E} に関する内積 $\langle \cdot, \cdot \rangle$ の行列表示とする. つまり, $X = (\langle e_i, e_j \rangle)_{i,j}$ と定める. $\mathcal{F} = \{f_1, f_2, \dots, f_n\}$ を V の別の基底, A を \mathcal{E} から \mathcal{F} への基底の変換行列とすると, 基底 \mathcal{F} に関する内積 $\langle \cdot, \cdot \rangle$ の行列表示を A と X を用いて表せ.

問3. 1 変数多項式

$$f(t) = a_n t^n + a_{n-1} t^{n-1} + \dots + a_1 t + a_0$$

と m 次正方行列 X に対し,

$$f(X) = a_n X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \dots + a_1 X + a_0 I_m$$

と定める.

- 1) 任意の奇数次の多項式 $f(t)$ と任意の実対称行列 A に対し, $f(B) = A$ となるような実対称行列 B が存在することを示せ.
- 2) $f(t) = t^2 + 2pt + q$ ($p, q \in \mathbb{R}$) とし, 実対称行列 A を

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 0 \\ -2 & 2 & -2 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

と定めるとき, $f(B) = A$ となるような実対称行列 B が存在するための p, q に関する必要十分条件を求めよ.

問4.

- 1) A を n 次正則行列とする. このとき, 適当な 1 変数多項式 f が存在して $A^{-1} = f(A)$ と表せることを示せ. ただし, $f(A)$ は問3のように定める.
- 2) A を n 次の, 正則でない行列とする. このとき, 適当な 0 でない 1 変数多項式 f が存在して $f(A) = O_n$ (零行列) となることを示せ.

問5. 次の文章は誤り「 A が2次正方行列であって、 $A^2 - 3A + 2I_2 = O_2$ であれば、 $A = I_2$ または $A = 2I_2$ 」を証明しようとしているものである。誤りを指摘し、反例を挙げよ。

証明. $f(t) = t^2 - 3t + 2$ とすると、 $A^2 - 3A + 2I_2 = O_2$ であるから $f(A) = O_2$ である。一方、 $f(t) = (t - 1)(t - 2)$ であるから、 $f(A) = (A - I_2)(A - 2I_2) = O_2$ である。したがって $A = I_2$ または $A = 2I_2$ である。□

問6. 9つの正方行列

$$A_{(i)} = \begin{pmatrix} a_1^{(i)} & a_2^{(i)} & a_3^{(i)} \\ a_4^{(i)} & a_5^{(i)} & a_6^{(i)} \\ a_7^{(i)} & a_8^{(i)} & a_9^{(i)} \end{pmatrix} \quad (i = 1, 2, \dots, 9),$$

ただし $a_j^{(i)} = \begin{cases} 1 & (j \leq i) \\ 0 & (j > i) \end{cases}$, について対角化可能であるか否かを判定せよ。

問7. 2行2列の実行列全体の作る \mathbb{R} 上の線型空間を $M_2(\mathbb{R})$ とする。相異なる正の数 α, β, γ に対して $P = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ 0 & \gamma \end{pmatrix}$ とおき、この P を用いて線型写像 $L : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$ を

$$L(A) = PAP$$

で定義する。

- 1) L の固有値を求めよ。
- 2) L は対角化可能であることを示せ。